

FIMI X8 SE Guide de l'Utilisateur

Veuillez lire attentivement le manuel d'utilisation avant d'utiliser le drone et conservez-le pour référence ultérieure.

Traduction française de Microbd et GilDev V1.0

01/06/2019

Sommaire

Services & Support	1
Présentation	1
Contenu de la Boîte	2
Introduction	3
Drone	
Montage et Démontage	12
Cardan et Caméra	14
Radiocommande	
Application	
Préparation au Vol	22
Maintenance et Calibration	25
Spécifications	27

Services & Support

FIMI fournit aux utilisateurs du X8 SE des vidéos didactiques et les informations suivantes :

- 1. Guide de l'utilisateur FIMI X8 SE
- 2. Guide de démarrage rapide FIMI X8 SE
- 3. FIMI X8 SE Déni de responsabilité et instructions de sécurité

Les utilisateurs sont invités à visionner des vidéos tutoriel avant d'utiliser le produit et à lire soigneusement FIMI X8 SE Déni de responsabilité et instructions de sécurité et connaître le processus d'utilisation en consultant le Guide de démarrage rapide FIMI X8 SE.

Pour des informations plus détaillées sur le produit, veuillez vous reporter au *Guide de l'utilisateur FIMI X8 SE*.

S'il vous plaît, télécharger le firmware et regarder les vidéos de tutoriel sur le lien : https://www.fimi.com/fimi-x8-se.html

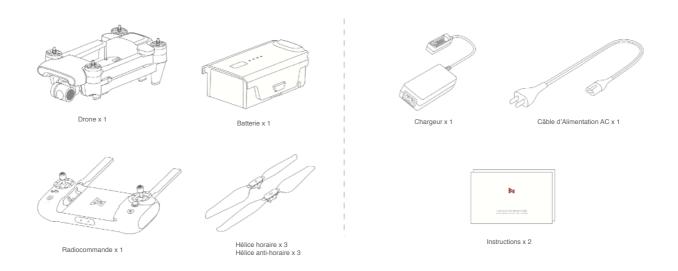
4. Veuillez scanner le QR-code suivant pour télécharger l'application Fimi Navi



Présentation

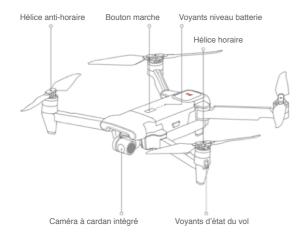
Le FIMI X8 SE est un drone pliable aérodynamique doté d'une commande intelligente, d'une communication sans fil et d'autres technologies de pointe nécessaires à la réalisation de fonctions telles que la radiocommande à distance, le vol intelligent, l'atterrissage précis, etc. Le cardan intégré à 3 axes stabilise la caméra, qui est capable de filmer des vidéos en 4K à 30 i/s et qui effectue la transmission d'images HD en temps réel. L'application enrichit la radiocommande avec plus de fonctionnalités et une connexion rapide. La radiocommande est compatible au maximum avec la taille d'un iPad Mini. Les manches sont détachables.

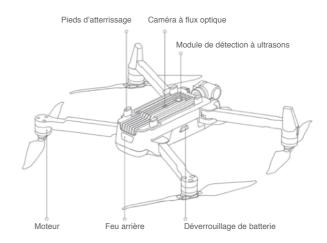
Contenu de la Boîte



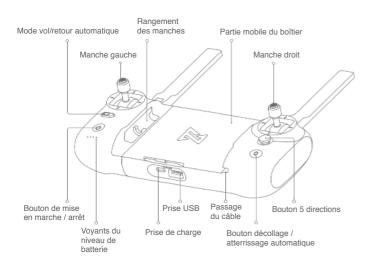
Introduction

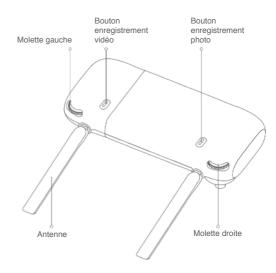
1 Drone





2 Radiocommande





Drone

Modes de Vol

Mode GPS

Pour obtenir un vol stationnaire précis, le drone est équipé d'un module GPS. La fonction de vol intelligent fonctionne en Mode GPS. Les utilisateurs peuvent activer le Mode Sport ou le Mode Débutant dans les paramètres de vol. Lorsque le Mode Débutant est actif, la vitesse de vol, la distance de vol, l'altitude de vol et l'altitude de retour automatique seront limitées. En Mode Sport, la vitesse de vol maximale est de 18 m/s (65 km/h), la vitesse maximale ascendante est de 5 m/s (18 km/h), et la vitesse maximale descendante la vitesse est de 4 m/s (14 km/h).

Mode VPU

Un module de flux optique est également intégré au drone pour un vol stationnaire précis et un atterrissage au point de départ. En mode VPU, la fonction de vol intelligent n'est pas supportée. La vitesse de vol maximale est de 10 m/s (36 km/h), la vitesse de montée maximale est de 3 m/s (11 km/h) et la vitesse de descente maximale est de 2 m/s (7 km/h). Lorsque le drone vole au-dessus d'un sol bien éclairé avec une texture nette et que le signal GPS est faible, il passera automatiquement en mode VPU.

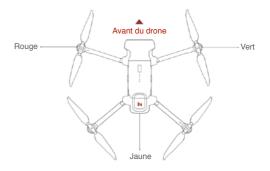
Mode ATTI

Lorsque le signal GPS est faible ou que la boussole est perturbée, le drone entre en mode ATTI. Dans ce mode, le drone peut commencer à dériver horizontalement et le mode de vol intelligent n'est pas pris en charge. Nous vous recommandons de voler dans une zone dégagée avec une bonne réception du signal GPS afin d'éviter les accidents. Une fois que le drone entre en mode ATTI, veuillez atterrir dans un endroit sûr dès que possible.

Remarque : Le mode sport n'est pas disponible lorsque le drone se situe à plus de 2400 m d'altitude.

Voyants du Drone

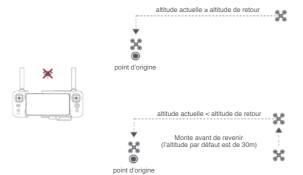
Voyant du drone	Statut de drone
Toutes les voyants clignotent	Auto-vérification
Toutes les voyants sont allumés	Drone au sol : échec de l'auto- vérification
	Drone en vol : erreur interne
Les voyants rouge et vert sont allumés et le voyant jaune clignote à intervalles réguliers	Prêt à voler / en vol
Tous les voyants clignotent deux fois	Alerte batterie faible
Tous les voyants clignotent rapidement	Alerte batterie très faible : veuillez atterrir dès que possible
Le voyant jaune clignote	Mise à jour du firmware du drone
	Toutes les voyants clignotent Toutes les voyants sont allumés Les voyants rouge et vert sont allumés et le voyant jaune clignote à intervalles réguliers Tous les voyants clignotent deux fois Tous les voyants clignotent rapidement



Protection et Sécurité

Retour d'urgence

Le retour d'urgence est uniquement pris en charge en mode GPS. Lorsque le signal de la radiocommande est interrompu pendant plus de 2 secondes, le système de contrôle de vol intégré au drone prendra le contrôle de votre drone afin de le faire revenir et atterrir automatiquement au point de départ. Cette fonction fonctionne avec précision s'il y a suffisamment de satellites GPS verrouillés, si la boussole n'a pas d'interférences et que le point d'origine a été correctement enregistré. Si le signal se reconnecte pendant le retour d'urgence, le pilote peut le désactiver depuis l'application ou à l'aide du commutateur de retour automatique, le drone restera en vol stationnaire à sa position actuelle.



Protection Batterie Faible

En vol, lorsque le niveau de la batterie est uniquement suffisant pour un Retour Automatique, l'app le notifiera et le drone reviendra automatiquement après un décompte de 10 secondes. Lorsque le niveau de la batterie est uniquement suffisant pour atterrir, l'application conseille à l'utilisateur d'atterrir dès que possible et le drone atterrira automatiquement après un décompte de 10 secondes. Lorsque le niveau de batterie est à 10% d'utilisation, le drone sera forcé d'atterrir.



Vol à Proximité des Zones Interdites

Le drone évitera automatiquement les zones de vol restreintes définies par l'État, telles que le bord des aéroports. L'utilisateur peut utiliser les manches pour piloter le drone à proximité des bords de la zone interdite, mais le drone n'y entrera pas



Vol Inteligent

Décollage Automatique

Lorsque les conditions sont réunies, appuyez pendant 2 secondes sur le bouton Décollage/Atterrissage Automatique pour décoller. En mode GPS, le drone décollera à une altitude de 4 mètres et restera en vol stationnaire en attendant les ordres du pilote. En mode VPU, le drone décollera à une altitude de 1,2 mètre et restera en vol stationnaire et attendant les ordres du pilote.



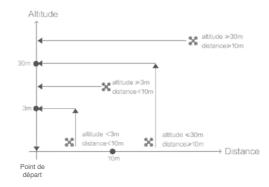
Atterrissage Automatique

Lorsque les conditions sont réunies, appuyez pendant 2 secondes sur le bouton Décollage/Atterrissage Automatique pour atterrir verticalement.

Remarque : L'utilisateur peut appuyer brièvement sur le bouton Décollage/Atterrissage Automatique pour quitter le vol intelligent.

Retour Automatique

Lorsque le drone est en vol, l'utilisateur peut faire glisser le commutateur de Retour Automatique vers la droîte pour faire revenir le drone. Lorsque la distance de retour est inférieure à 10 mètres et que l'altitude de vol est inférieure à 3 mètres, le drone s'élève à 3 mètres puis revient au point de départ ; si l'altitude de vol est supérieure ou égale à 3 mètres, le drone reviendra directement au point de départ. Lorsque la distance de retour du drone est supérieure ou égale à 10 mètres et que l'altitude de vol est inférieure à 30 mètres, le drone monte à 30 mètres puis retourne au point de départ ; si l'altitude de vol est inférieure à 30 mètres ou plus, le drone reviendra directement au point d'origine. L'utilisateur peut faire glisser le commutateur de retour automatique vers la gauche pour quitter ce mode, le drone restera alors en vol stationnaire à sa position actuelle.



Suivi Intelligent (Smart Track)

Le Suivi Intelligent est uniquement pris en charge en mode GPS. L'utilisateur peut choisir Tracé, Profil ou Verrouillé dans le menu de l'application. Le drone va suivre le suiet choisi à la distance choisie.

En mode Tracé (Trace), la caméra visera toujours la cible et le drone la suivra à la distance choisie.



En mode Profil (Profile), la caméra visera toujours la cible et la suivra sur le côté à la distance choisie.



En mode verrouillé (Lock), le drone effectuera un vol stationnaire à la position actuelle si la vitesse de vol est de 0, en visant la cible à 360° avec la caméra. L'utilisateur peut également régler la vitesse de vol et le drone volera autour de la cible à la distance choisie.

vitesse de vol = 0 m/s

Direction de la caméra à 360°

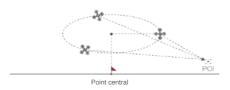
vitesse de vol ≠ 0 m/s

Remarque : dans ce mode, les utilisateurs doivent toujours veiller à éviter les personnes, les animaux et obstacles qui seraient sur la trajectoire de suivi afin d'éviter les accidents. Les utilisateurs doivent se conformer aux lois et réglementations locales lors de l'utilisation de cette fonctionnalité.

Orbite (Orbit)

L'utilisateur peut sélectionner le mode Orbite dans l'application. Lorsqu'un point central et un rayon sont définis, le drone vole autour du point central à une vitesse définie. Si un point d'intérêt (POI) est défini, la caméra visera ce point en permanence.

- · Voler à un endroit pour définir le point central
- · S'éloigner du point central pour définir le rayon
- Définir la vitesse de vol, la direction de la caméra et la direction de déplacement. Si la caméra est libre, l'utilisateur peut faire glisser un rectangle autour d'un point d'intérêt.



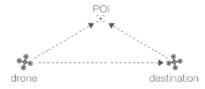
Si les manches sont manipulés en vol, l'altitude ou le rayon de vol sera modifié. Exemple en Mode 2 :



Taper-Voler (Tap-fly)

L'utilisateur peut sélectionner Tap-fly dans l'application. Appuyez sur la carte pour choisir une destination et définir la vitesse de vol. Le drone volera jusqu'à ce point à la vitesse choisie en ligne droite. Si un point d'intérêt (POI) est défini, la caméra visera ce point en permanence.

- Appuyer sur la carte pour choisir une destination
- · Basculer vers l'interface caméra pour faire glisser un rectangle autour du point
- Définir l'altitude et la vitesse de vol



Dronie

L'utilisateur peut sélectionner Dronie, puis Fusée (Rocket) ou Inversé (Invert) dans l'application. En mode Fusée, le drone vole vers le haut, la caméra pointant vers le bas. En mode Inversé, le drone vole en arrière et vers le haut, la caméra visant la cible en permanence.

- · Faire glisser un rectangle autour d'un point d'intérêt
- Régler la vitesse et l'altitude de vol, l'application estimera automatiquement le temps de vol
- · Le drone ajuste automatiquement sa position
- Le drone s'envolera en démarrant l'enregistrement vidéo après un décompte de 3 secondes.



Trajectoire Verrouillée (Course Lock)

L'utilisateur peut sélectionner le mode Trajectoire Verrouillée dans l'application. Le drone verrouille la direction de vol actuelle. L'utilisateur peut manipuler les manches pour ajuster la direction de la caméra, mais la direction de vol reste inchangée.

Mode Trépied (Tripod Mode)

La vitesse maximale du drone est limitée à 1 m/s et la vitesse de rotation maximale à 60°/s. En mode Trépied, la sensibilité de pilotage est diminuée afin de filmer de manière plus stable et plus fluide.

Mode Aérien (Aerial Mode)

La distance de freinage est augmentée et la vitesse de rotation est diminuée afin de filmer de manière plus stable et plus fluide.

Remarque : Le verrouillage de la trajectoire est disponible en mode aérien, les utilisateurs peuvent l'activer dans l'application.

Mode Spirale (Spiral Mode)

L'utilisateur peut sélectionner le mode Spirale dans l'application. Définissez le point central et le rayon, le drone volera en spirale vers le haut et enregistrera une vidéo simultanément.

- Voler à un endroit pour définir le point central
- · S'éloigner du point central pour définir le rayon
- Définir le sens de la spirale et la distance de vol pour démarrer et enregistrer une vidéo en même temps
- · La mission est interrompue si l'utilisateur manipule les manches pendant le vol



SAR Mode

L'utilisateur peut sélectionner le mode SAR dans l'application. Grâce aux coordonnées GPS affichées en temps réel, le drone pourra aider les utilisateurs à localiser et sauver.

Interface caméra: affiche les coordonnées et l'heure du drone en temps réel, permet d'effectuer un zoom numérique et des captures d'écran pour ensuite les partager en ligne.

Interface carte : affiche les coordonnées et l'heure du drone en temps réel sous forme de carte ordinaire et de carte satellite, permet d'effectuer des captures d'écran pour ensuite les partager en ligne.

Mission GPS (Waypoint)

Le choix des points de passage et de l'itinéraire est disponible sur la carte. Le drone suit la route vers chaque point de passage à la vitesse choisie. Si un point d'intérêt (POI) est défini, la caméra visera ce point en permanence. L'utilisateur peut sélectionner deux façons de définir les points de passage, notamment en choisissant des points en vol ou sur la carte.

Choix des points en vol :

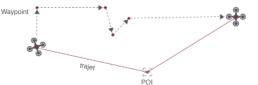
- 1. Emmener le drone à un endroit à définir comme point de passage
- 2. En utilisant les manches pour définir l'altitude de vol et la direction, la molette pour définir l'angle de la caméra et l'application pour les actions à prendre afin d'atteindre le waypoint
- Lorsque tous les waypoints sont définis, veuillez définir les attributs des points de passage: vitesse de vol, direction de la caméra, l'action à effectuer une fois arrivé
- 4. Le point d'intérêt est activé lors de l'exécution des points de passage

Choisir des points sur la carte :

- 1. Appuyer sur la carte pour ajouter un point de passage
- 2. Définir les attributs du point : l'altitude du vol, l'action à effectuer une fois arrivé, le sens de rotation
- Faire glisser l'icône du point d'intérêt sur la carte, définir son altitude et y associer les points souhaités
- Lorsque tous les waypoints sont définis, veuillez définir la vitesse de vol, l'action de sécurité et l'action à effectuer une fois arrivé
- 5. Le point d'intérêt est activé lors de l'exécution des points de passage

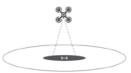
Historique des itinéraires X

- 1. Prévisualiser les waypoints et leurs attributs en entrant dans la liste des favoris
- 2. Appuyer sur démarrer et afficher le tracé des points de passage en temps réel.



Atterrissage de Précision

Au cours du processus de Retour Automatique, le capteur de flux optique tentera de localiser avec précision l'endroit du décollage. Une fois la détection réussie, le drone atterrira précisément sur la piste d'atterrissage.



Remarque : veuillez activer l'atterrissage de précision dans l'application avant de l'utiliser.

Mode Aile Volante (Fix-wing)

En mode Aile Volante, le drone ne peut voler qu'en avant et pas en arrière. L'utilisateur peut manipuler les manches pour contrôler la vitesse et la direction du vol. comme indiqué ci-dessous (mode Amérique).

Manche gauche	pousser vers le haut	monter
	tirer vers le bas	descendre
	incliner à gauche	tourner à gauche
	incliner à droite	tourner à droite
	pousser vers le haut	accélérer
	tirer vers le bas	ralentir
Manche droit	incliner à gauche	déplacer à gauche
	incliner à droite	déplacer à droite

Montage et Démontage

1 Hélices

- · Déplier les bras avant et arrière du drone.
- Fixer le moyeu de l'hélice sur le dessus du moteur avec les attaches grises vers le bas.
- S'assurer que l'hélice est appuyée sur le haut du moteur.
- · Faire tourner l'hélice en appuyant jusqu'à ce qu'elle remonte et se verrouille.
- Appuyer avec force sur l'hélice et la faire pivoter dans la direction de déverrouillage pour la retirer.



Conseils de sécurité :

Si l'hélice est endommagée, remplacez-la afin de garantir la sécurité et l'efficacité du vol. Vérifiez si l'hélice est correctement installée et fixée avant chaque vol. Éloignez-vous de l'hélice en rotation pour éviter toute coupure.

Remarque : Prenez l'installation de l'hélice anti-horaire comme exemple.

Batterie

La batterie intelligente du FIMI X8 SE a une capacité de 4500 mA h et une tension de 13.05 V. Ce type de batterie utilise des cellules à haute puissance, un système de gestion de batterie avancé, ainsi que des fonctionnalités de charge et de décharge.

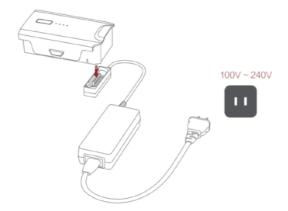
Mise en Place et Retrait

- Pousser fort sur la batterie, une fois la batterie bien installée, vous entendrez un « clic ».
- Pour retirer la batterie, appuyer sur les boutons latéraux et la tirer vers le haut.



Charge de la batterie

- Connecter la batterie, le chargeur et le câble d'alimentation AC comme indiqué ci-dessous, puis brancher le chargeur sur une prise secteur.
- · Lorsque la batterie est en charge, les voyants de niveau de batterie clignotent.
- Lorsque la batterie est complètement chargée, les voyants de niveau de batterie s'éteignent.
- · Il faut environ 2 heures pour charger complètement la batterie.



Allumer et éteindre

- Appui court puis appui long pendant 2 secondes sur le bouton d'alimentation pour allumer / éteindre le drone.
- · Appuyer brièvement sur le bouton pour vérifier le niveau de la batterie.



Cardan et Caméra

Caméra

La caméra, équipée d'un capteur CMOS de 1/2,3 pouces et d'un objectif grand-angle avec une distance focale équivalente à 26 mm, prend en charge les vidéos HD 4K 30 ips et les photos de 12 mégapixels vous permettant de réaliser de vraies vidéos cinématographiques. Le drone possède également divers modes de prise de vue : simple, rafale, intervalomètre, panoramique et ralenti.

Carte microSD

- Lors de l'installation de la carte microSD sur le drone, veuillez d'abord déplier les bras du drone et ouvrir le cache de protection du lecteur.
- Insérer la carte microSD avec l'impression vers le haut dans la fente du lecteur.
- · Pour retirer la carte microSD, appuyer dessus puis relâcher.

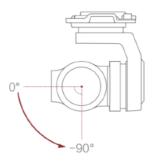


Remarque : Prise en charge de microSD (U3 et supérieur) 8 à 64 Go. Voici des exemples de cartes recommandées :

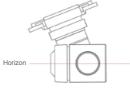
Sandisk Extreme Pro V30 32G Sandisk Extreme V30 32G Samsung Pro Endurance 32G Lexar Professional 1000X 32G Sandisk Extreme Pro V30 64G Sandisk Extreme V30 64G Toshiba Exceria Pro 64G

Cardan (Gimbal)

FIMI X8 SE combine un cardan mécanique léger à 3 axes avec les derniers algorithmes de contrôle professionnels et une précision de contrôle de $\pm\,0,004^\circ$, ce qui offre une plate-forme de prise de vue stable pour la caméra. L'axe d'inclinaison peut être réglé à l'aide de la molette gauche de la radiocommande ou de l'application de 0° à 90°.



Mode de fonctionnement :



Mode Suivi (Follow Mode):

L'angle d'inclinaison ne bouge pas avec le drone et maintient toujours la caméra horizontale, ce qui convient parfaitement à la réalisation de vidéos stables.



Mode FPV (FPV Mode):

L'angle d'inclinaison suit le drone afin de fournir une vue plus vivante.

Radiocommande

Avec son design ergonomique, elle permet de piloter le drone de façon simple et précise. Il n'y a pas d'opération compliquée pour connecter l'application, il suffit de brancher le smartphone. La radiocommande complètement chargée peut fonctionner environ 4,5 heures.

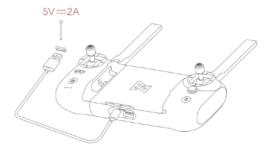
Allumer et éteindre

- Appui court puis appui long pendant 2 secondes sur le bouton d'alimentation pour allumer/éteindre la radiocommande
- Appuyer brièvement sur le bouton pour vérifier le niveau de la batterie



Charge de la batterie

- · Connecter la radiocommande à un adaptateur USB comme indiqué ci-dessous.
- Lorsque la radiocommande est en charge, les voyants de niveau de batterie cliqnotent.
- Lorsque la radiocommande est complètement chargée, les voyants de niveau de batterie s'éteignent.
- · Le chargement complet de la radiocommande prend environ 4 heures.



Mise en place de l'appareil connecté

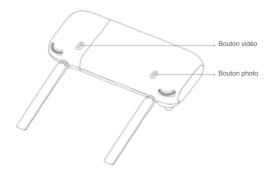
- · Élargir la radiocommande pour mettre en place le smartphone ou la tablette.
- · Ouvrir le cache de protection des connecteurs en bas de la radiocommande.
- Connecter l'appareil et la radiocommande avec le câble USB fourni.
- Connecter le drone et mettre à jour le firmware en suivant les instructions de l'application Fimi Navi.



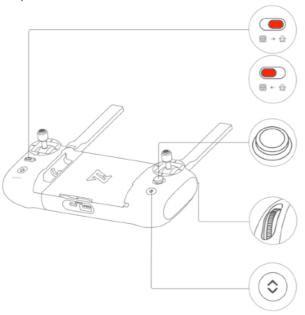
Remarque : le logement du câble est prévu sur le côté droit de la radiocommande.

Photo et Vidéo

- Appuyer sur le bouton de prise de vue pour prendre une photo. Une photo est prise lorsque vous entendez 2 sons brefs.
- Appuyer sur le bouton d'enregistrement pour enregistrer une vidéo.
 L'enregistrement commence lorsque vous entendez 2 sons brefs. Appuyez à nouveau pour arrêter l'enregistrement avec 4 sons brefs.
- Pendant l'enregistrement, appuyez brièvement sur le bouton de prise de vue pour capturer une photo (ne fonctionne que dans les modes vidéo suivants : 1920x1080 25 1 30 1 50 1 60 ips)
- L'angle d'inclinaison de la caméra peut être contrôlé en tournant la molette gauche vers la gauche ou la droite.
- · La molette droite ajuste l'exposition (EV) ou la sensibilité (ISO).



Récapitulatif des Boutons



- Faire glisser le bouton de Retour Automatique vers la droite lorsque le drone est en vol pour que celui-ci revienne à son point de départ et atterrisse.
- Pendant le Retour Automatique, faire glisser le bouton de Retour Automatique vers la gauche, le drone restera en vol stationnaire à sa position actuelle et attendra les ordres du pilote.
- Appuyer sur le bouton cinq directions en haut pour accéder à la carte ou à la caméra.
- Appuyer sur le bouton cinq directions en bas pour mettre la caméra vers le bas ou à l'horizontale
- Basculer le bouton cinq directions à gauche par pour afficher / cacher l'interface d'information de la batterie
- Basculer le bouton à cinq directions à droite pour afficher / cacher l'interface d'autovérification
- Appuyer sur la touche centrale à cinq directions pour activer / désactiver la bibliothèque de photos et vidéos enregistrées.
- Molette droite pour ajuster l'exposition (EV) ou la sensibilité (ISO)
- Molette gauche pour ajuster l'angle d'inclinaison de la caméra
- Lorsque le bouton décollage automatique / atterrissage devient blanc, vous pouvez appuyer dessus pour décoller ou atterrir
- Lorsque le drone remplit les conditions nécessaires au décollage automatique, appuyez dessus 2 secondes pour décoller.
- Lorsque le drone remplit les conditions nécessaires à l'atterrissage automatique, appuyez dessus 2 secondes pour atterrir.
- Lorsque le drone exécute un vol intelligent, appuyez brièvement sur ce bouton pour interrompre le vol intelligent.

Pilotage avec les manches









Mode 3



Appairage de la radiocommande

- Quand une nouvelle radiocommande ou un drone est remplacé, veuillez appairer à nouveau la radiocommande et le drone comme indiqué ci-dessous :
- · Allumer le drone
- Mettre la radiocommande sous tension, maintenir le bouton d'alimentation enfoncé pendant 15 secondes jusqu'à entendre un bip constant et que le voyant rouge du bouton d'alimentation clignote
- Appuyer brièvement sur le bouton d'appairage du drone, le voyant jaune du drone s'éteint
- L'appairage des deux est réussi lorsque le bouton d'alimentation de la radiocommande devient blanc et que le voyant jaune du drone reste allumé





Voyants de la Radiocommande

	Voyant de la radiocommande	Statut de la radiocommande
1	Le bouton d'alimentation est rouge	Signal faible ou non connecté au drone
2	Le bouton d'alimentation est blanc	Signal normal
3	Le bouton d'alimentation clignote en rouge	Appairage ou mise à niveau du firmware en cours
4	Le bouton d'alimentation clignote en blanc	Enregistrement vidéo en cours
5	Le bouton de décollage/atterrissage automatique est rouge	Décollage ou atterrissage automatique pas prêt
6	Le bouton de décollage/atterrissage. automatique est blanc	Prêt pour le décollage automatique

Application

Téléchargez et installez l'application Fimi Navi, créez un compte utilisateur FIMI avant de vous connecter et sélectionnez FIMI X8 SE.

Interface de l'écran



1. Paramètres de vol en temps réel

28,8m : altitude de vol à partir du point de départ ◆ 32.8m : distance horizontale du point de départ

VS1.23m/s: vitesse verticale HS1.80m/s: vitesse horizontale

: Batterie estimée nécessaire pour atterrir

: Batterie estimée nécessaire pour le Retour Automatique

2. Statut du drone

En vol : état de vol actuel

: mode de vol actuel : GPS, VPU ou ATTI

: puissance du drone

3. État du signal et paramètres généraux

: état du signal GPS, 0-6 indiqué en rouge, médiocre ; 7-12 indiqué en jaune, bon ; 13 et plus en blanc, excellent. Taper pour entrer dans les paramètres de contrôle de vol

: force du signal de transmission d'image

: force du signal de la radiocommande, taper pour entrer dans les réglages de la radiocommande

: niveau de la batterie en temps réel, taper pour entrer dans les paramètres de la batterie

: taper pour entrer dans les paramètres

20:30 : Estimation du temps de vol restant en temps réel

4. Interface carte

Affiche la position du drone en temps réel et permet le zoom 3D.

Appuyer sur la vignette en bas à gauche pour passer en mode caméra.

Mode de mesure

Appuyer n'importe où sur l'interface caméra pour mesurer et appuyer sur le bouton pour verrouiller l'exposition.

6. Paramètres de cardan et d'image

- : Angle actuel de l'objectif
- EV : Valeur d'exposition actuelle
- so : Valeur de sensibilité actuelle
- 🔃 : Valeur d'obturation actuelle
- 💮 : Mode de couleur actuel
- son : Capacité de la carte microSD actuelle et restante
- 1: Résolution et fréquence de rafraîchissement en mode vidéo ou taille d'image en mode photo

7. Contrôles de la caméra

- 3:26 : Durée de l'enregistrement vidéo
- ! 1 : Paramètres de l'appareil photo, appuyer pour définir l'exposition, la sensibilité, les paramètres d'obturateur, vidéo ou photo, résolution, taille de la vidéo, balance des blancs, etc.
- : Taper pour basculer entre l'enregistrement photo et vidéo
- : Taper pour prendre une photo ou démarrer/arrêter l'enregistrement vidéo
- : Prendre une photo pendant un enregistrement vidéo, apparaît uniquement en mode vidéo 1080P



: Médiathèque, appuyer pour télécharger ou prévisualiser les vidéos et les photos enregistrées sur la carte microSD

8 Vol Intelligent

Taper pour entrer dans l'interface de vol intelligent

- : Décollage automatique
- .: Atterrissage automatique
- 5 : Retour automatique
- : Mission GPS (Waypoints)
- Suivi Intelligent (Smart Track) : Tracé (Trace), Profil (Profile), Verrouillé (Lock)
- Orbite (Orbit)
- * : Dronie, v compris Fusée (Rocket) et Inversé (Invert)
- : Mode spirale (Spiral)
- i Mode SAR
- : Mode aérien (Aerial Mode)
- : Trajectoire Verrouillée (Course Lock)
- : Mode Aile Volante (Fix-wing Mode)

Interface Carte





: Taper pour centrer le plan sur la position du drone ou sur la position de la radiocommande



: Définir la position actuelle du drone comme point de départ



: Définir la position actuelle de la radiocommande comme point de départ



: Position actuelle du drone



: Point de départ



: Position et direction actuelle de la radiocommande

Préparation au vol

À vérifier avant le décollage

- Assurez-vous que les batteries du drone et de la radiocommande sont suffisamment chargées.
- Assurez-vous que les hélices sont correctement installées et exemptes de dommages et marques de vieillissement.
- · Assurez-vous que l'objectif de la caméra est propre.
- · Assurez-vous qu'une carte microSD est insérée.
- Gardez les antennes dépliées comme indiqué sur la figure suivante :

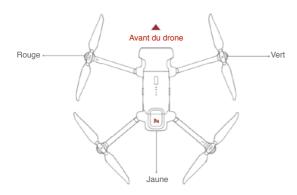




Remarque : pour que les signaux soient stables, placez toujours les antennes perpendiculairement au drone.

Vérification de la direction du drone

- · La direction de la caméra est celle du drone.
- Une fois le drone allumé, la direction est indiquée par les feux de navigation.
- · Le feu rouge et le feu vert indiquent l'avant et le feu jaune l'arrière.



Conseil de sécurité : gardez toujours l'arrière en direction de l'utilisateur pour éviter toute confusion lors du pilotage.

Décollage manuel









Manche gauche

Manche droit

- Tirer les deux manches vers vous et vers le centre pendant au moins 3 secondes, les hélices commencent à tourner
- · Relâcher les deux manches une fois que les hélices tournent et pousser fermement le manche gauche vers le haut pour faire décoller le drone
- Pendant le vol, lâcher les deux manches pour passer en vol stationnaire
- · À tout moment en vol contrôlé, lâcher les manches et le drone volera automatiquement

Atterrissage Manuel





Manche gauche Manche droit

Déplacer lentement le manche gauche vers le bas pour faire atterrir le drone

Une fois que le drone a atterri, maintenir le manche gauche vers le bas pendant 5 secondes, les moteurs s'arrêteront

Conseils de sécurité : le drone n'est pas étanche. S'il vous plaît, choisissez bien votre zone d'atterrissage. Ne pas atterrir sur un plan incliné pour des raisons de sécurité.

Arrêtez les hélices en cas d'urgence

Lorsque les moteurs ne peuvent pas s'arrêter correctement, veuillez tirer le manche gauche vers le bas et vers le centre et appuver sur le bouton Décollage/ Atterrissage Automatique pendant 5 secondes simultanément, les moteurs s'arrêtent



Conseils de sécurité : Ne faites pas l'opération ci-dessus pendant le vol normal pour éviter que les moteurs ne s'arrêtent en l'air

Conditions de vol nécessaires

- 1. Le drone est adapté aux personnes de plus de 18 ans ayant une pleine capacité civile.
- 2. Assurez-vous de rester à une certaine distance des personnes, des animaux, des arbres, des véhicules et des bâtiments lorsque vous utilisez le drone. Veuillez être prudent lorsque quelqu'un approche.
- 3. Tenez-vous à l'écart des aéroports, des voies ferrées, des autoroutes, des immeubles de grande hauteur, des poteaux des services publics et de tout autre environnement dangereux lors de l'utilisation du drone.
- 4. Tenez-vous à l'écart des zones contenant des signaux électromagnétiques puissants telles que les stations de base de communications et les antennes haute puissance lors de l'utilisation du drone.
- 5. L'altitude de vol et la distance du drone correspondant au point de décollage seront limitées en fonction des réglementations et des politiques en vigueur.
- 6. N'utilisez pas ce produit dans les lieux et aux heures interdits par les réalementations et les lois.
- 7. Pour protéger les droits et intérêts légitimes des utilisateurs, veuillez suivre les instructions de sécurité du produit lors de son utilisation.
- 8. Ne faites pas fonctionner le drone par mauvais temps, par exemple par vents forts, pluie, neige ou brouillard.
- 9. Veuillez utiliser le drone dans un endroit dégagé avec un bon signal GPS.
- 10. Il est suggéré que l'utilisateur effectue le premier vol sous la surveillance d'un professionnel expérimenté.

Maintenance et Calibration

Calibration de la radiocommande

Essayez de calibrer la radiocommande lorsque vous détectez des incohérences entre la manipulation des manches et le vol du drone.

- · Sélectionner "RC Calibration" dans le menu de la radiocommande
- · Appuyer sur "Démarrer" pour calibrer les neutres, ne pas déplacer les manches
- Passer à la calibration des extrémités manches une fois la calibration des neutres effectuée
- Passer au calibrage des molettes une fois la calibration des manches effectuée
 Remarque: mettez le drone hors tension avant de calibrer la radiocommande. La calibration des manches n'est pas disponible en vol.

Calibration de la boussole

Si le champ magnétique change, la boussole doit être recalibrée pour assurer la sécurité du vol. Si la boussole du drone doit être calibré, l'application donnera la marche à suivre. Après avoir accédé au menu de contrôle de vol, sélectionnez "compass calibration", puis calibrez en suivant les conseils de l'application.

Remarque : connectez le drone avant le calibrage. La calibration de la boussole n'est pas disponible en vol.

Calibration du cardan

- Cliquez sur "gimbal calibration" et entrez dans la page de calibration dans le menu de configuration du cardan.
- · Une fois le drone posé en douceur, appuyez pour lancer la calibration.
- Ne déplacez pas le drone pendant le processus de calibration.
- Une fois la calibration terminée, l'interface de l'application affiche "Calibration succeed".
- Si l'interface de l'application indique "Calibration failed", veuillez recalibrer.

Remarque : l'étalonnage du cardan n'est pas disponible en vol.

Maintenance des Hélices

Les hélices s'usent en utilisation. Quand elles sont endommagées, remplacez-les rapidement pour assurer la sécurité et l'efficacité du vol.

Maintenance de la batterie

Ne jetez pas la batterie au feu. Ne maltraitez pas la batterie.

La capacité de la batterie au lithium diminue considérablement dans des conditions de basse température.

N'utilisez pas la batterie lorsque la température est inférieure à 5°C. Ne placez pas la batterie sous le Soleil brûlant.

Maintenance du cardan

Le cardan de X8 SE, intégré au drone, n'a pas besoin d'être démonté. Veillez à ne pas rayer la caméra lorsque vous rangez le drone. Veuillez garder l'objectif propre pour une meilleure qualité d'image.

Auto-vérification du drone

Le drone effectue une auto-vérification lorsqu'il est sous tension. Si l'auto-vérification a échoué, l'application affichera des consignes correspondantes.

Mise à jour du firmware

Veuillez vérifier régulièrement la version du firmware, la nouvelle version sera téléchargée par l'application Fimi Navi et invitera l'utilisateur à mettre à jour le drone.

Veuillez installer le nouveau firmware disponible lorsque l'application est connectée à la radiocommande et au drone.

Spécifications

Drone

Modèle : FMWRJ02A5 Dimensions : 204×106×72.6mm

Diagonale : 372mm Poids en vol : Environ 786g

Temps de vol : Environ 33min*
Vitesse de montée maximum : 5m/s
Vitesse de descente maximum : 4m/s
Vitesse de vol maximum : 18m/s

Système de positionnement satellite : GPS/GLONASS

Précision de vol :

Vertical: ±0.1m (avec la détection par ultrasons) ±0.5m (lorsque le GPS est actif) Horizontal: ±1.5m

Température de fonctionnement : 0°C ~ 40°C Distance appropriée : ≤ 5000m Fréquence utilisée : 5.725-5.850GHz

Chargeur

Entrée : 100-240V~50/60Hz 1.5A Sortie : 13.05V ==== 3A Puissance : 39.15W Radiocommande

Poids net : Environ 373g Dimensions : 203.8×91×46.6mm Fréquence utilisée : 5.725-5.850GHz Type : Batterie Lithium rechargeable

Capacité : 3900mA h Tension nominale : 3.7V Entrée : 5 V ==== 2A

Distance maximale de transmission : Environ 5000m*

Température de fonctionnement : 0 ~ 40°C

Altitude appropriée : ≤5000m

Batterie

Type: Batterie lithium rechargeable

Poids: Environ 275g Capacité: 4500mA h Voltage: 11.4V Tension limite: 13.05V Énergie: 51.3Wh

Température ambiante de charge : 0°C ~ 40°C

Cardan

Plage d'inclinaison réglable : 0°~ -90° (Tangage)

Plage de vibrations angulaires : $\pm 0.004^{\circ}$

Objectif: FOV 78.8° Ouverture objectif: f2.2 Focale objectif: 4.73mm Focale équivalente: 26mm Capteur: 1 /2.3 » CMOS Nombre de pixels: 12M

Plage ISO: 100 - 3200 (Vidéo), 100 - 1600 (Photo)

Vitesse d'obturation : 8 ~ 1/8000s

Résolution vidéo maximum : 3840 x 2160 | 30 | 25 | 24 ips

Débit maximum : 100Mb/s Résolution photo maximum : 4000×3000 Système de fichiers : FAT32 / exFAT Format d'image : JPG, JPG+DNG

Format vidéo : MP4

Type de carte mémoire : microSD (U3 et plus) 8 ~ 64GB

Remarque:

Le temps de vol de 33 minutes correspond à une vitesse constante de 7 m / s (sans vent) avec une batterie complètement chargée avec peu de cycles d'utilisation. Distance de contrôle à distance jusqu'à 5 km (FCC) en zone dégagée et sans interférence. Tous les tests et toutes les données ci-dessus proviennent du laboratoire FIMI, des erreurs peuvent survenir lors de l'utilisation réelle, en raison des différences d'utilisation et d'environnement.